

第3章



轻量级系统设备开发实验

一个人想做点事业,非得走自己的路。

要开创新路子,最关键的是你会不会自己提出问题,能正确地提出问题就是迈开了创新的第一步。

——李政道

3.1 轻量级系统设备开发实验概览

1. 实验目的

本章实验的目的是掌握 OpenHarmony 轻量级系统设备开发的基本功能,包括 GPIO 输入输出、PWM 输出、I2C 输入输出、AT 指令、WiFi 连接和 MQTT 传输数据等。

2. 实验设备

(1) 硬件设备包含一台主流配置的计算机,以及 HiSpark 的 WiFi IoT 套件中的 Hi3861 核心板和环境监测板。

(2) 软件环境主要是 Windows 10 操作系统、DevEco Device Tool 3.0 和 OpenHarmony 3.0 LTS 等。详细的环境配置和安装过程请参考第 1 章。

3. 实验内容

包含 8 个实验,分别为:

- (1) Hi3861 GPIO 输出实验。
- (2) Hi3861 GPIO 查询方式输入实验。
- (3) Hi3861 GPIO 中断方式输入实验。
- (4) Hi3861 PWM 输出实验。
- (5) Hi3861 I2C 读取 AHT 实验。
- (6) Hi3861 AT 指令实验。
- (7) Hi3861 WiFi 连接实验。
- (8) Hi3861 MQTT 客户端实验。

4. 实验过程

本章所有实验遵循以下步骤。

- (1) 环境准备。
 - (2) 工程配置。
 - (3) 在 OpenHarmony SDK 相关目录新建源文件。
 - (4) 构建编译环境。
 - (5) 编译工程。
 - (6) 烧写到 Hi3861 核心板。
 - (7) 运行系统。
 - (8) 观察实验板现象以及通过 DevEco Device Tool 串口终端查看结果。
- OpenHarmony SDK 源码的主要目录如表 3.1 所示。

表 3.1 源码的目录

目 录 名	描 述
applications	应用程序样例,包括 camera 等
ark	方舟编译
base	基础软件服务子系统集 & 硬件服务子系统集
build	组件化编译、构建和配置脚本
docs	说明文档
domains	增强软件服务子系统集
drivers	驱动子系统
foundation	系统基础能力子系统集
kernel	内核子系统
prebuilts	编译器及工具链子系统
test	测试子系统
third_party	开源第三方组件
utils	常用的工具集
vendor	厂商提供的软件
build.py	编译脚本文件

3.2 Hi3861 GPIO 输出实验

1. 实验内容

本实验是在 Hi3861 核心板上实现通过 GPIO 控制 LED 灯的功能。

2. 实验代码

在 OpenHarmony 3.0 LTS 版本中,在\applications\sample\wifi-iot\app 目录下创建 led_demo 目录,在 led_demo 目录下创建名为 led_example.c 的文件。

通过 GPIO 控制 LED 的 led_example.c 文件完整代码如下。

```
#include <stdio.h>
#include <unistd.h>
#include "ohos_init.h"
#include "cmsis_os2.h"
```

```

#include "iot_gpio.h"

#define LED_INTERVAL_TIME_US 300000
#define LED_TASK_STACK_SIZE 512
#define LED_TASK_PRIO 25
/* 实现 IOT 外设控制,首先需要通过查阅原理图明确接线关系.经过查阅,发现 hispark
pegasus 的 LED 与芯片的 9 号管脚相连 */
#define LED_TEST_GPIO 9 //for hispark_pegasus
enum LedState {
    LED_ON = 0,
    LED_OFF,
    LED_SPARK,
};

//在循环任务中通过周期性亮灭形式实现 LED 闪烁
enum LedState g_ledState = LED_SPARK;

static void * LedTask(const char * arg)
{
    (void)arg;
    while (1) {
        switch (g_ledState) {
            case LED_ON:
                IoTGPIOSetOutputVal(LED_TEST_GPIO, 0);
                usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                break;
            case LED_OFF:
                IoTGPIOSetOutputVal(LED_TEST_GPIO, 1);
                usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                break;
            case LED_SPARK:
                IoTGPIOSetOutputVal(LED_TEST_GPIO, 0);
                usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                IoTGPIOSetOutputVal(LED_TEST_GPIO, 1);
                usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                break;
            default:
                usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                break;
        }
    }

    return NULL;
}

static void LedExampleEntry(void)
{
    osThreadAttr_t attr;

    /* 管脚初始化 */
    IoTGPIOInit(LED_TEST_GPIO);

```

```

/* 配置 9 号管脚为输出方向 */
IoTGPIOSetDir(LED_TEST_GPIO, IOT_GPIO_DIR_OUT);

attr.name = "LedTask";
attr.attr_bits = 0U;
attr.cb_mem = NULL;
attr.cb_size = 0U;
attr.stack_mem = NULL;
attr.stack_size = LED_TASK_STACK_SIZE;
attr.priority = LED_TASK_PRIO;

/* 启动任务 */
if (osThreadNew((osThreadFunc_t)LedTask, NULL, &attr) == NULL) {
    printf("[LedExample] Failed to create LedTask!\n");
}

}

SYS_RUN(LedExampleEntry);

```

在包含示例程序 led_example.c 的目录下,创建 BUILD.gn 文件,文件内容如下。

```

//创建名为 led_demo 的静态库
static_library("led_example") {
    //编译该静态库需要的源代码文件列表
    sources = [
        "led_example.c"
    ]
    //编译该静态库需要的包含目录列表
    include_dirs = [
        "//utils/native/lite/include", //ohos_init.h 所在目录
        "//kernel/liteos_m/kal/cmsis", //cmsis_os 2.h 所在目录
        "//base/iot_hardware/peripheral/interfaces/kits", //iot_gpio.h 所在目录
    ]
}

```

在上级目录下,修改 applications/sample/wifi-iot/app/BUILD.gn 文件,使 led_example.c 参与编译。

```

import("//build/lite/config/component/lite_component.gni")
lite_component("app") {
    features = [
        "iothardware: led_example"
    ]
}

```

3. 实验结果

烧录完成后。复位 Hi3861 核心板,板载 LED 灯不停闪烁,如图 3.1 所示。

4. 扩展

Hi3861 的 GPIO 接口具有以下功能特点。

(1) 时钟源可选择: 工作模式晶体时钟频率 24MHz/40MHz、低功耗模式 32kHz 时钟

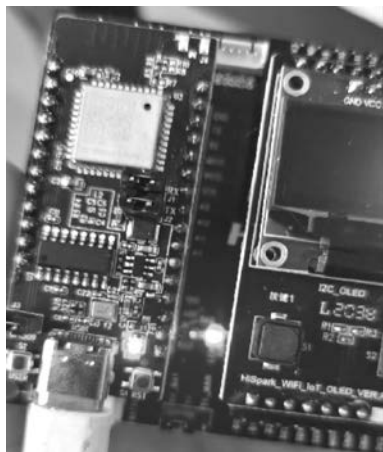


图 3.1 GPIO 控制 LED 灯闪烁

频率。

(2) 1 组 GPIO, 共 15 个独立的可配置管脚。

(3) 每个 GPIO 管脚都可单独控制传输方向。

(4) 每个 GPIO 可以单独被配置为外部中断源。

(5) GPIO 用作中断时有 4 种中断触发方式, 中断时触发方式可配: 上升沿触发, 下降沿触发, 高电平触发, 低电平触发。

(6) GPIO 上报一个中断, CPU 查询上报的 GPIO 编号。

(7) 中断支持独立屏蔽的功能, 脉冲中断支持可清除功能。

3.3 Hi3861 GPIO 查询方式输入实验

1. 实验内容

本实验是在 Hi3861 核心板上, 完成通过 GPIO 实现按键对 LED 灯的控制功能。

2. 实验代码

在 OpenHarmony 3.0 LTS 版本中, 在 \applications\sample\wifi-iot\app 目录下创建 iotkey 目录, 在 iotkey 目录下创建名为 keyPolling.c 的文件。

通过按键控制 LED 的 keyPolling.c 文件完整代码列表如下。

```
#include <stdio.h>

#include <unistd.h>
#include "ohos_init.h"
#include "cmsis_os2.h"
#include "iot_gpio.h"
#include "iot_gpio_ex.h"

#define LED_INTERVAL_TIME_US 300000
#define LED_TASK_STACK_SIZE 4096
```

```
# define LED_TASK_PRIO 25
# define LED_TEST_GPIO 9 //for hispark_pegasus
# define KEY_GPIO 5
enum KeyState {
    KEY_DOWN = 0,
    KEY_UP,
};
enum LedState {
    LED_ON = 0,
    LED_OFF,
    LED_SPARK,
};

enum LedState g_ledState = LED_SPARK;

static void *KeyPollingTask(const char * arg)
{
    (void)arg;
    printf("\n Task is running!\n");
    while (1) {
        IoTGpioValue value = IOT_GPIO_VALUE0;
        IoTGpioGetInputVal(KEY_GPIO, &value);
        if (value == KEY_UP){
            switch (g_ledState) {
                case LED_ON:
                    IoTGpioSetOutputVal(LED_TEST_GPIO, 0);
                    usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                    break;
                case LED_OFF:
                    IoTGpioSetOutputVal(LED_TEST_GPIO, 1);
                    usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                    break;
                case LED_SPARK:
                    IoTGpioSetOutputVal(LED_TEST_GPIO, 0);
                    usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                    IoTGpioSetOutputVal(LED_TEST_GPIO, 1);
                    usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                    break;
                default:
                    usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                    break;
            }
        }
    }

    return NULL;
}

static void KeyPollingEntry(void)
{

```

```

    osThreadAttr_t attr;

    IoTGpioInit(LED_TEST_GPIO);
    IoTGpioSetDir(LED_TEST_GPIO, IOT_GPIO_DIR_OUT);

    IoTGpioDeinit(KEY_GPIO);
    IoTGpioInit(KEY_GPIO);
    IoSetFunc(IOT_IO_NAME_GPIO_5, IOT_IO_FUNC_GPIO_5_GPIO);
    IoTGpioSetDir(KEY_GPIO, IOT_GPIO_DIR_IN);
    IoSetPull(KEY_GPIO, 1);

    attr.name = "KeyPollingTask";
    attr.attr_bits = 0U;
    attr.cb_mem = NULL;
    attr.cb_size = 0U;
    attr.stack_mem = NULL;
    attr.stack_size = LED_TASK_STACK_SIZE;
    attr.priority = LED_TASK_PRIO;

    if (osThreadNew((osThreadFunc_t)KeyPollingTask, NULL, &attr) == NULL) {
        printf("[LedExample] Falied to create LedTask!\n");
    }
}

SYS_RUN(KeyPollingEntry);

```

在包含示例程序 keyPolling.c 的目录下,创建 BUILD.gn 文件,文件内容如下。

```

//定义名为 iotkey 的静态库
static_library("iotkey") {
    //编译该静态库需要的源代码文件列表
    sources = [
        "keyPolling.c"
    ]
    //编译该静态库需要的包含目录列表
    include_dirs = [
        "../utils/native/lite/include",
        "../kernel/liteos_m/kal/cmsis",
        "../base/iot_hardware/peripheral/interfaces/kits",
    ]
}

```

在上级目录下,修改 applications/sample/wifi-iot/app/BUILD.gn 文件,使 keyPolling.c 参与编译。

```

import("../build/lite/config/component/lite_component.gni")
lite_component("app") {
    features = [
        "iotkey: iotkey"
    ]
}

```

3. 实验结果

烧录完成后。复位 Hi3861 核心板,在 DevEco Device Tool 的串口监视窗口,输出如下内容。

```
ready to OS start
sdk ver: Hi3861V100R001C00SPC025 2020-09-03 18:10:00
FileSystem mount ok.
wifi init success!
hilog will init.
hievent will init.
hievent init success.
```

```
Task is doing!
hiview init success.No crash dump found!
```

同时板载 LED 灯不停闪烁,按下 S2 按键时 LED 灯停止闪烁。

3.4 Hi3861 GPIO 中断方式输入实验

1. 实验内容

本实验是在 Hi3861 核心板上,完成通过 GPIO 实现按键中断事件对 LED 灯的控制功能。

2. 实验代码

在 OpenHarmony 3.0 LTS 版本中,在\applications\sample\wifi-iot\app 目录下创建 iotkey 目录,在 iotkey 目录下创建名为 keyInt.c 的文件。

通过按键中断事件控制 LED 的 keyInt.c 文件完整代码如下。

```
#include <stdio.h>

#include <unistd.h>

#include "ohos_init.h"
#include "cmsis_os2.h"
#include "wifiiot_gpio.h"
#include "wifiiot_gpio_ex.h"

#define LED_INTERVAL_TIME_US 300000
#define LED_TASK_STACK_SIZE 512
#define LED_TASK_PRIO 25
#define LED_TEST_GPIO 9 //for hispark_pegasus
#define KEY_GPIO 5
enum KeyState {
    KEY_DOWN = 0,
    KEY_UP,
};
enum LedState {
```

```

        LED_ON = 0,
        LED_OFF,
        LED_SPARK,
    };

    enum LedState g_ledState = LED_SPARK;

    static volatile WifiIotGpioValue value = WIFI_IOT_GPIO_VALUE0;

    static void OnKeyDown(char * arg)
    {
        (void)arg;
        //WifiIoTGpioSetIsrMask(KEY_GPIO, 1);
        value = !value;
        //WifiIoTGpioSetIsrMask(KEY_GPIO, 0);
    }

    static void * KeyIntTask(const char * arg)
    {
        (void)arg;

        while (1) {

            if (!value){
                switch (g_ledState) {
                    case LED_ON:
                        GpioSetOutputVal(LED_TEST_GPIO, 0);
                        usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                        break;
                    case LED_OFF:
                        GpioSetOutputVal(LED_TEST_GPIO, 1);
                        usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                        break;
                    case LED_SPARK:
                        GpioSetOutputVal(LED_TEST_GPIO, 0);
                        usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                        GpioSetOutputVal(LED_TEST_GPIO, 1);
                        usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                        break;
                    default:
                        usleep(LED_INTERVAL_TIME_US);
                        break;
                }
            }

            return NULL;
        }

        static void KeyIntEntry(void)

```

```

{
    osThreadAttr_t attr;

    GpioInit(LED_TEST_GPIO);
    GpioSetDir(LED_TEST_GPIO, WIFI_IOT_GPIO_DIR_OUT);

    GpioInit(KEY_GPIO);
    GpioSetDir(KEY_GPIO, WIFI_IOT_GPIO_DIR_IN);
    IoSetFunc(WIFI_IOT_IO_NAME_GPIO_5, WIFI_IOT_IO_PULL_UP);
    GpioRegisterIsrFunc(KEY_GPIO,
        WIFI_IOT_INT_TYPE_EDGE,
        WIFI_IOT_GPIO_EDGE_FALL_LEVEL_LOW,
        OnKeyDown, NULL);

    attr.name = "KeyIntTask";
    attr.attr_bits = 0U;
    attr.cb_mem = NULL;
    attr.cb_size = 0U;
    attr.stack_mem = NULL;
    attr.stack_size = LED_TASK_STACK_SIZE;
    attr.priority = LED_TASK_PRIO;

    if (osThreadNew((osThreadFunc_t)KeyIntTask, NULL, &attr) == NULL) {
        printf("[InterruptExample] Falied to create KeyIntTask!\n");
    }
}

SYS_RUN(KeyIntEntry);

```

在包含示例程序 keyInt.c 的目录下,修改 BUILD.gn 文件,文件内容如下。

```

//定义为 iotkey 的静态库
static_library("iotkey") {
    //编译该静态库需要的源代码文件列表
    sources = [
        "keyInt.c"
    ]
    //编译该静态库需要的包含目录列表
    include_dirs = [
        "//utils/native/lite/include",
        "//kernel/liteos_m/kal/cmsis",
        "//base/iot_hardware/peripheral/interfaces/kits",
    ]
}

```

在上级目录下,修改 applications/sample/wifi-iot/app/BUILD.gn 文件,使 keyInt.c 参与编译。

```

import("//build/lite/config/component/lite_component.gni")
lite_component("app") {
    features = [

```